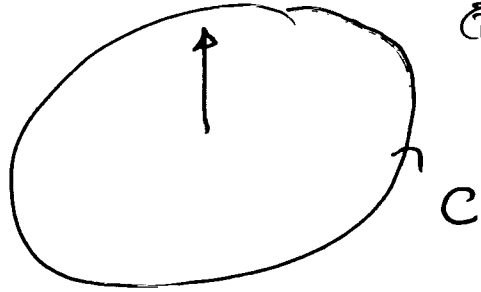


10-4 Stokes の定理

任意の $a, b > 0$ の C

任意のベクトル場 $\vec{A}(x)$
128712



面 S

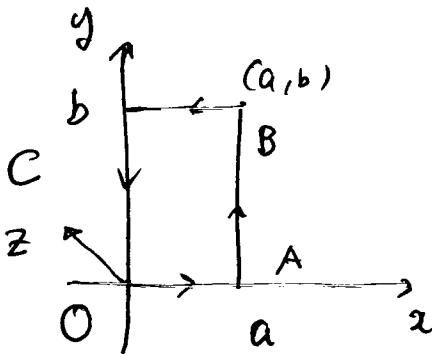
$$\int_S \nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S} = \oint_C \vec{A} \cdot d\vec{r}$$

任意のベクトル場 \vec{A} に対して Stokes の定理

[証明]

[1] Step 1: ① 面 S を xy 平面に選ぶ

② 長方形 S を考える



z の向き

$$d\vec{S} = dx dy \vec{e}_z$$

$$\nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S}$$

$$= \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \cdot dx dy$$

となる。

$$\int_S (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot d\mathbf{S} = \int_S \frac{\partial A_y}{\partial x} dx dy - \int_S \frac{\partial A_x}{\partial y} dy dx$$

$$= \int_0^b [A_y(a, y, z) - A_y(0, y, z)] dy$$

$$- \int_0^a [A_x(x, b, z) - A_x(x, 0, z)] dx$$

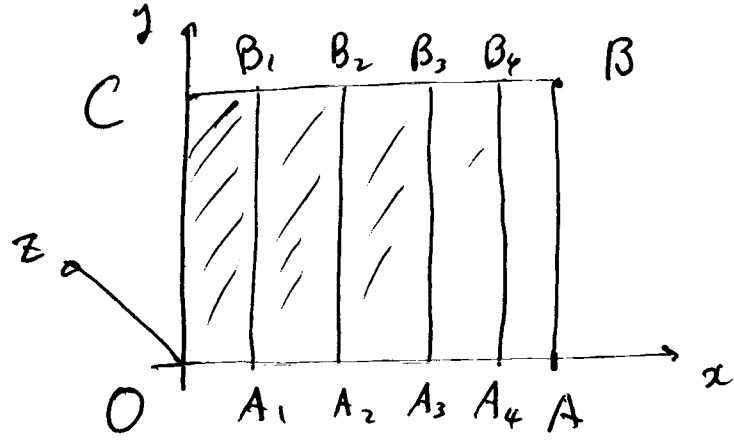
$$= \int_A^B A_y dy - \int_0^C A_y dy - \int_C^B A_x dx + \int_0^A A_x dx$$

$$= \int_0^A A_x dx + \int_A^B A_y dy + \int_B^C A_x dx + \int_C^0 A_y dy$$

$$= \oint_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{h} //$$

$$\therefore \int_S \nabla \times \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \int_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{h}$$

[2] Step 2 : $\vec{\nabla} \times \vec{A}$ について



$$\int_{[OABC]} \nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S} = \int_{OA_1B_1C} \nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S} + \dots + \int_{A_4A_4B_4C} \nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S}$$

このように分割して計算する

$$\int_{OA_1B_1C} \nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S} = \int_{OA_1B_1C} \vec{A} \cdot d\vec{w}$$

⋮

$$\int_{A_4A_4B_4C} \nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S} = \int_{A_4A_4B_4C} \vec{A} \cdot d\vec{w}$$

これを足す

ε = 3 05

$$\int_A^B \mathbf{A} \cdot d\mathbf{w} = - \int_B^A \mathbf{A} \cdot d\mathbf{w}$$

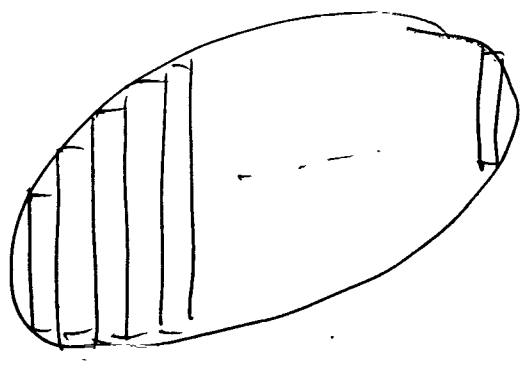
2005 年 11 月 27 日
討論内容

2, 2

$$\int_{OABC} \nabla \times \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \int_{\partial ABCD} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{w}$$

2005 年 11 月 27 日

[3] Step 3 : $\epsilon \rightarrow 0$



$N \rightarrow \infty$ となる

$$\int_S \nabla \times A \cdot dS = \sum_i \int_{S_i} \nabla \times A \cdot dS$$

$$= \sum_i \int_{\left(\begin{smallmatrix} S_i \text{ の } \partial \end{smallmatrix} \right)} A \cdot dr$$

$\epsilon \rightarrow 0$ のとき
 正確になる

$$\therefore \int_S \nabla \times A \cdot dS = \int_{\left(\begin{smallmatrix} S \text{ の } \partial \\ \epsilon \rightarrow 0 \end{smallmatrix} \right)} A \cdot dr$$

$N \rightarrow \infty$ のとき Stokess の定理が成り立つ