

2-4 完全規格直交系

波動関数の性質 (数学)

$$\underline{\underline{u_n(x)}} \quad (n=1, 2, \dots, N)$$

- 1. 直交性 : $\langle u_n | u_m \rangle \equiv \int_{-\infty}^{\infty} u_n^*(x) u_m(x) dx = \delta_{nm}$
- 2. 完全性 : $\sum_{n=1}^N u_n(x) u_n^*(x') = \delta(x-x')$

2の2つを合わせた関数系

完全規格直交系 とは

$\delta(x)$: δ -関数 とは

- [その性質]
- (i) $\delta(x) = \begin{cases} \infty & x=0 \\ 0 & x \neq 0 \end{cases}$
 - (ii) $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) \delta(x-a) dx = f(a)$

直交関数系 $\{u_n(x)\}$ の利用

$$\{u_1(x), u_2(x), \dots, u_N(x)\}$$

任意の関数 $\psi(x)$ を $\{u_n(x)\}$ に展開

$$\psi(x) = \sum_{n=1}^{n_0} c_n u_n(x)$$

この時直交性より $[\langle u_n | u_m \rangle = \delta_{nm}]$

$$\begin{aligned} \langle u_m | \psi \rangle &= \int_{-\infty}^{\infty} u_m^*(x) \psi(x) dx \\ &= \sum_{n=1}^{n_0} c_n \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} u_m^*(x) u_n(x) dx}_{\delta_{mn}} = c_m \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \psi(x) &= \sum_{n=1}^{n_0} \int_{-\infty}^{\infty} u_n^*(x') \psi(x') dx' u_n(x) \\ &= \sum_{n=1}^{n_0} \int_{-\infty}^{\infty} u_n^*(x') u_n(x) \psi(x') dx' \end{aligned}$$

この時 $n_0 = N$ として $\sum_{n=1}^N u_n^*(x') u_n(x) = \delta(x-x')$ として

$$\psi(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \psi(x') \delta(x-x') dx' = \psi(x) \quad \text{とわかる}$$

[δ-関数 a 起源]

$$\nabla^2 \equiv \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

∴ 明: $\boxed{\nabla^2 \frac{1}{r} = 0}$ $r \neq 0$ による

(証) $\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{r} = \left(\frac{\partial}{\partial r} \frac{1}{r} \right) \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{x}{r^3}$

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^3} + \frac{3x^2}{r^5}$$

∴ $\nabla^2 \frac{1}{r} = \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \frac{1}{r}$
 $= -\frac{3}{r^3} + \frac{3(x^2+y^2+z^2)}{r^5} = 0 //$

∴ $\int (\nabla^2 \frac{1}{r}) d^3r = \int \nabla \cdot \left(\nabla \frac{1}{r} \right) d^3r$

$\left(\begin{matrix} r < a \\ a < r < \infty \end{matrix} \right) = \int (\nabla \frac{1}{r})_n dS_n$ (Gauss 定理)

$$= - \int_{(r=a)} \frac{1}{r^2} r^2 d\Omega = -4\pi$$

$\frac{1}{r}$ (は $t=0$ の特異点)

∴ $\boxed{\nabla^2 \frac{1}{r} = -4\pi \delta(r)}$ と書く方が便利である

$$\delta(r) \equiv \delta(x) \delta(y) \delta(z)$$